

PARAMETRY (PAR)

MENU

TCA- Čas automatického uzavření Aktivní pouze s logikou „TCA“=ON. Na konci nastaveného času řídicí jednotka vydá příkaz k zavíracímu manévru. 3-240-(40s)

TPED- Nastavuje procento otevření motoru 1 (funkce pro chodce). Hodnota je vyjádřena v procentech (99% úplné otevření brány). 1-99 (50)

SPD1- Nastavuje rychlost motoru 1 během normální fáze. Hodnota vyjádřená v procentech. 50–99 (99 %)

SPD2- Nastavuje rychlost motoru 2 během normální fáze. Hodnota vyjádřená v procentech. 50–99 (-99 %)

SLD1- Nastavuje rychlost motoru 1 během fází zpomalování*. Hodnota vyjádřená v procentech. 10–50 (25 %)

SLD2- Nastavuje rychlost motoru 2 během fází zpomalování*. Hodnota vyjádřená v procentech. 10–50 (25 %)

TDMO- Mot.2 zpoždění otevření času Nastavuje dobu zpoždění při otevření motoru 2 ve srovnání s motorem 1 0-15-(2s)

TDMC- Mot.1 doba zpoždění uzavření Nastavuje dobu zpoždění při zavírání motoru 1 ve srovnání s motorem 2 0-40-(3s)

TSM1- Nastavuje fázi zpomalení při otevírání a zavírání motoru M1. Hodnota vyjádřená v procentech z celého běhu. 1–99 (20 %)

TSM2- Nastavuje fázi zpomalení při otevírání a zavírání motoru M2. Hodnota vyjádřená v procentech z celého běhu. 1–99 (20 %)

PMO1- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze otevírání při normální rychlosti - Motor 1 1-99-(30%)**

PMC1- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze zavírání při normální rychlosti - Motor 1 1-99-(30%)**

PMO2- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze otevírání při normální rychlosti - Motor 2 1-99-(30%)**

PMC2- Nastavuje práh zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze zavírání při normální rychlosti - Motor 2 1-99-(30%)**

PSO1- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze otevírání při zpomalené rychlosti - Motor 1 1-99-(30%)**

PSC1- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze zavírání při zpomalovací rychlosti - Motor 1 1-99-(30%)**

PSO2- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze otevírání při zpomalené rychlosti - Motor 2 1-99-(30%)**

PSC2- Nastavuje prahovou hodnotu zásahu zařízení proti přimáčknutí* (amperometrický senzor) během fáze zavírání při zpomalovací rychlosti - Motor 2 1-99-(30%)**

TLS- SERL (Servisní kontrolka) aktivující časové výstupy AUX1/AUX2. Při každém manévru se kontakt sepne na nastavenou dobu. Viz obrazovka připojení Obrázek 5/6 1-240-(60s)

T2CH- Povolení času výstupů AUX1/AUX2 při nastavení jako druhý rádiový kanál.

0: Bistabilní výstup, stav výstupu se zapne při každém přijatém příkazu. 1-250: spínací čas v sekundách 0-250-(1s)

ALRM- Aktivuje poplachový výstup, když je alespoň jeden z následujících vstupů (STOP - PHOTO OP - PHOTO CL - BAR - SWO+SWC) zůstává aktivní po nastavenou dobu. Jeden z parametrů AUX musí být nastaven na 7 (výstup alarmu) Hodnota vyjádřená v sekundách. 10-240 (60s)

TLOC- Čas zapnutí elektrického zámku. Hodnota vyjádřená v 1/10 s (0 = 0 s - 50 = 5 s) 0-50 (10 = 1 s)

ULOC- Napájecí napětí elektrického zámku. 0: 12V - 1:24V 0-1-(0)

SASC- Nastaví krátkou inverzi, jakmile je dosaženo koncového spínacího bodu uzavření. Může být užitečné usnadnit ruční uvolnění brány. Hodnota vyjádřená v 1/10 (0=0s - 40=4s) 0-40 (10)

SASO- Nastaví krátkou inverzi po dosažení bodu koncového spínače otevření. Může být užitečné usnadnit ruční uvolnění brány. Hodnota vyjádřená v 1/10 (0=0s - 40=4s) 0-40 (5

SEAU- Nastavuje práh aktivace zařízení proti přimáčknutí (kodéru) během manévru při normální rychlosti*.

0:Vypnuto -1: minimální citlivost - 99: maximální citlivost
0-99-(1 %)

SEAR- Nastavuje práh aktivace zařízení proti přimáčknutí (kodéru) během pomalého manévru*.

0:Vypnuto -1: minimální citlivost - 99: maximální citlivost
0-99-(1 %)

AUX1- Konfiguruje provozní režim výstupu AUX1:

0: SCA výstup (výchozí)

1: 2kanálový rádiový výstup

2: výstup pracovního světla (na základě času nastaveného pro parametr TLS).

Viz obr.5

3: zónový světelný výstup (aktivní po celou dobu při běžícím motoru a při odpočítávání parametru TCA). Viz obr.5.

4: Fototest. Funkce používaná k napájení vysílačů fotobuněk v režimu TEST.

5: Výstup signální lampy; obnoví chování výstupu BLINK

6: Výstup alarmu. Pokud paprsky fotobuněk zůstanou zakryty po dobu dvojnásobku času nastaveného pro parametr TCA, kontakt se sepne.

7: Výstup alarmu NC vstupu nebo chyba karty (kontakt otevřený v přítomnosti alarmu)

POZNÁMKA: LED lampy 24 V DC nelze připojit přímo k výstupům AUX

kvůli startovacímu proudu; musí být použito oddělovací relé.

0-7 (0)

AUX2- Konfiguruje provozní režim výstupu AUX2:

0: SCA výstup (výchozí)

1: 2kanálový rádiový výstup

2: výstup pracovního světla (na základě času nastaveného pro parametr TLS).

Viz obr.6

3: zónový světelný výstup (aktivní po celou dobu při běžícím motoru a při odpočítávání parametru TCA). Viz obr.6.

4: Fototest. Funkce používaná k napájení vysílačů fotobuněk v režimu TEST.

5: Výstup signální lampy; obnoví chování výstupu BLINK

6: Výstup alarmu. Pokud paprsky fotobuněk zůstanou zakryty po dobu dvojnásobku času nastaveného pro parametr TCA, kontakt se sepne.

7: Výstup alarmu NC vstupu nebo chyba karty (kontakt otevřený v přítomnosti alarmu)

POZNÁMKA: LED lampy 24 V DC nelze připojit přímo k výstupům AUX

kvůli startovacímu proudu; musí být použito oddělovací relé.

0-7 (1)

*** VAROVÁNÍ: NESPRÁVNÉ NASTAVENÍ TĚCHTO PARAMETRŮ MŮŽE BÝT NEBEZPEČNÉ.**

DODRŽUJTE PLATNÉ STANDARDY!

Pokud motory nejsou vybaveny koncovými spínači a/nebo enkodérem, je nutné nastavit citlivost senzoru řízení přidržení při zpomalování.

** 1: minimální síla/moment - 99: maximální síla/točivý moment.

Řídicí jednotka je vybavena dvěma zařízeními proti přimáčknutí. Jsou to: amperometrický snímač (nastavitelné parametry PMO1/2-PMC1/2-PSO1/2-PSC1/2) a kodérem (nastaveným parametry SEAV a SEAR).

Citlivost amperometrického senzoru je standardně nastavena pomocí procedury Autoset, zatímco kodér (s výchozí nastavení) se aktivuje pouze tehdy, když se brána po nárazu na překážku úplně zastaví.

Doporučujeme používat pouze jeden z těchto systémů, preferovat amperometrický snímač s rychlejší dobou odezvy

LOGIKA (LOG)

FUNKCE NABÍDKY ZAP-VYP

TCA- Povolí nebo zakáže automatické zavírání

On: automatické zavírání povoleno

Vypnuto: automatické zavírání je zakázáno

(ON)

IBL- Zapíná a vypíná funkci pro společné používání

OFF: funkce pro společné používání vypnuta

ON: funkce pro společné používání zapnuta

Krokový impuls ani impuls dálkového ovladače nemá v průběhu otevírání

žádný vliv

(VYPNUTO)

IBCA- Zapnutá nebo vypnutá funkce P.P na PED s fází TCA

ON:P.P a PED funkce vypnutá

OFF:P.P a PED funkce zapnutá

(VYPNUTO)

PP-Vybírá provozní režim "P.P. a pilot.

On: Akce: OPEN > CLOSE > OPEN >

Off: Operace: OPEN > STOP > CLOSE > STOP >

(VYPNUTO)

PRE- Zapíná nebo vypíná předblikání.

Zapnuto: Předběžné blikání povoleno. Kontrolka se rozsvítí 3 sekundy před nastartováním motoru.

Vypnuto: Předběžné blikání je zakázáno.

(VYPNUTO)

SCL-Povolí nebo zakáže rychlé vypnutí.

On: rychlé zavírání povoleno. Když je brána otevřená nebo během otevírání, fotobuňka nebude fungovat, což způsobí automatické zavření přibližně 3 sekundy po úplném zavření brány.

otevírací. Aktivní pouze s TCA:ON

Vypnuto: rychlé zavírání je zakázáno.

(VYPNUTO)

HTR-Aktivuje nebo deaktivuje funkci lidské přítomnosti.

Zapnuto: Provoz funkce lidské přítomnosti.

Tlačítka OPEN/CLOSE musí být neustále stisknuta a držena

provedení manévru. Otevřením vstupu STOP se motor zastaví. Všechny bezpečnostní vstupy jsou deaktivovány.

Vypnuto: Automatický/poloautomatický provoz.

(VYPNUTO)

LTCA-Vybírá provozní režim signálky během TCA.

Svítil: Kontrolka svítí během TCA.

Nesvítil: Během TCA kontrolka nesvítil.

(VYPNUTO)

MBLK-Nastavuje provozní režim výstupu kontrolky BLINK.

On: Výstup během manévru přerušovaně dodává napětí (2 bliká za sekundu).

Vypnuto: Výstup nepřetržitě dodává napětí během manévru.

(VYPNUTO)

TST1-Povolí nebo zakáže ovládání fotobuňky na vstupu PHOT OP, obojí je povoleno během zavírání i při otevírání.

On: Ovládání povoleno. Pokud je výsledek kontroly negativní, není kontrolován žádný manévr. Viz obr.5/6 - "FOTOTEST". (AUX=4)

Vypnuto: Monitorování fotobuňky pro každý manévr je zakázáno. Toto nastavení vás nutí kontrolovat fotobuňky každých 6 měsíců.

(VYPNUTO)

TST2-Aktivuje nebo deaktivuje ovládání fotobuňkou na vstupu PHOT CL, obojí je povoleno během zavírání i při otevírání.

On: Ovládání povoleno. Pokud je výsledek kontroly negativní, není kontrolován žádný manévr. Viz obr.5/6 - "FOTOTEST". (AUX=4)

Vypnuto: Monitorování fotobuňky pro každý manévr je zakázáno. Toto nastavení vás nutí kontrolovat fotobuňky každých 6 měsíců.

(VYPNUTO)

TST3- Povolí nebo zakáže vstup STRIP (BAR) TEST.

Povolení funkce TEST je možné pouze při použití SC.RF a RF/RF.SUN

– přečtěte si příslušný návod k obsluze.

On: Ovládání povoleno. Pokud je výsledek kontroly negativní, není kontrolován žádný manévr. Viz obr.4 - "TEST TYČE". (AUX=4)

Vypnuto: Ovládání je zakázáno.

(VYPNUTO)

1MOT-Volí provozní režim 1 nebo 2 motorů.

On: Použijte pro jeden motor připojený k výstupu M1.

Vypnuto: Použijte, pokud jsou nainstalovány dva motory.

(VYPNUTO)

MINU-Startovací sekvence motoru:

On: Motor 2 se spustí jako první při otevření.

On: Motor 1 se spustí jako první při otevření.

(VYPNUTO)

AOPF- Aktivuje nebo deaktivuje funkci "Nucené otevření, když není napájení ze sítě" (což lze aktivovat pouze s připojenými a fungujícími záložními bateriemi).

On: Funkce povolena. V případě výpadku síťového napájení před záložní baterií zcela vybité, řídicí jednotka vynutí otevírací manévr.

Automatika zůstává otevřená, dokud není obnoveno napájení ze sítě.

Vypnuto: Funkce je zakázána.

(VYPNUTO)

HAM-Aktivuje nebo deaktivuje funkci zpětného pohybu.

On: Funkce povolena. Před každým pohybem otevření dá ovládací panel příkaz k manévru v opačném směru v trvání 2 sekund, aby se usnadnilo odemknutí elektrického zámku.

Vypnuto: Funkce je zakázána.

(VYPNUTO)

BLCO-Aktivuje nebo deaktivuje funkci zámku při otevírání.

On: Funkce zámku je povolena. Nepoužívejte jej pro pohony SAM.

Vypnuto: Funkce zámku je deaktivována.

(VYPNUTO)

BLCC- Aktivuje nebo deaktivuje funkci zamykání.

On: Funkce zámku je povolena. Nepoužívejte jej pro pohony SAM.

Vypnuto: Funkce zámku je deaktivována.

(VYPNUTO)

MLOC- Vyberte typ použitého elektrického zámku.

Zapnuto: Magnetický elektrický zámek napájený podle nastavení Vloc. Výstup aktivní při zavřené bráně.

Vypnuto: Elektrický zámek (se západkou), normálně bez napájení.

Před každým otevřením je na čas přiveden výkon nastavený podle Vloc nastavit podle parametru TLOC.

(VYPNUTO)

CVAR- Povolí nebo zakáže zkopírovaná dálková ovládání ARC.

On: Zkopírované dálkové ovladače řady AK z nahraného dálkového ovladače ARC jsou již aktivní.

Vypnuto: Zkopírované dálkové ovladače nejsou aktivní.

(VYPNUTO)

REM

Povolí nebo zakáže dálkové programování dálkových ovladačů, jak je uvedeno v části „Dálkové ovládání“.

programování dálkového ovládání.

On: Vzdálené programování povoleno.

Vypnuto: Vzdálené programování je zakázáno.

(ZAPNUTO)

ESA- Aktivuje nebo deaktivuje funkci úspory energie „ESA“.

Zapnuto: Po dokončení manévru a po uplynutí doby aktivace pracovního světla řídicí jednotka přeruší napájení výstupu příslušenství a přepne jej do pohotovostního režimu.

Napájení příslušenství zůstává zapnuté pouze po nezbytně nutnou dobu, pokud to vyžaduje

Nastavení parametrů AUX1/AUX2.

Vypnuto: Úspora energie je zakázána. Použijte, když chcete získat

vždy aktivní výstup napájení příslušenství, například pomocí 24 V DC nebo klávesnice další zařízení vyžadující stálé napájení.

(ZAPNUTO)

RÁDIO (RAD)

FUNKCE MENU

PP- Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na přiřazení kódu dálkového ovládání funkci režimu. Stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, kterému má být tato funkce přiřazena.

Pokud je kód správný, uloží se a zobrazí se OK.

2Ch- Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na přiřazení kódu dálkového ovladače druhu radiový kanál. Stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, kterému má být tato funkce přiřazena.

Pokud je kód správný, uloží se a zobrazí se OK.

PED- Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na přiřazení kódu dálkového ovládání funkci otevření přechodu pro chodce (viz parametr TPED). Stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, kterému má být tato funkce přiřazena.

Pokud je kód správný, uloží se a zobrazí se OK.

STOP- Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na přiřazení kódu dálkového ovladače funkci STOP.

Stiskněte tlačítko na dálkovém ovladači, kterému má být tato funkce přiřazena.

Pokud je kód správný, uloží se a zobrazí se OK.

N TX- Po zvolení této funkce se na LCD displeji zobrazí počet dálkových ovladačů aktuálně uložených v paměti přijímače.

CLR- Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na vymazání kódu dálkového ovladače z paměti.

Pokud je kód správný, smaže se a zobrazí se zpráva OK.

RTR

Úplně vymaže paměť přijímače. Budete požádáni o potvrzení operace.

Po zvolení této funkce se přijímač sám nastaví do stavu čekání (Push) na opětovné stisknutí potvrzovacího PGM.

operace.

Po vymazání paměti se zobrazí zpráva OK.

AUTOSET (AUTO)

Funkce slouží k nastavení optimálních hodnot pro provoz pohonu.

Chcete-li provést automatické nastavení, proveďte následující kroky:

a) Ujistěte se, že v manévrovací oblasti křídel brány nejsou žádné překážky. V případě potřeby plochu oplotťte aby k němu neměli přístup žádní lidé, zvířata, auta atd.

Během automatického zarovnání není funkce proti sevření aktivní.

b) vyberte funkci AUTO a poté stiskněte tlačítko OK.

c) **Pomocí tlačítka <+> nebo <-> vyberte podnabídku nLSu, LSU nebo ENC v závislosti na tom, zda jsou nainstalovány koncové spínače a/nebo kodér:**

nLSu: pokud motor není vybaven koncovým spínačem a enkodérem

LSu: pokud je motor vybaven koncovým spínačem, ale ne enkodérem

ENC: pokud je motor vybaven enkodérem, ale ne koncovým spínačem

d) Po výběru jedné z možností stisknutím tlačítka OK spusťte úpravu **Autoset**.

Řídící jednotka provede řadu manévřů k dokončení fáze programování pohybu křídla brány a konfigurace

parametry.

Zpočátku budou obě křídla brány umístěna do otevřené polohy, poté po několika otevíracích manévrech a

zavírání při různých rychlostech jednoho nebo obou křídel, na řídicí jednotce se zobrazí hlášení OK.

Pokud se operace nedokončí

úspěšně, zobrazí se ERR. Po kontrole kabelů a případné přítomnosti překážek operaci zopakujte.

Během provádění manévřů se na displeji zobrazí následující texty: OPEN při otevírání motorem 1 nebo 2 a CLOSE při zavírání motorem 1 nebo 2.

CHYBOVÁ HLÁŠENÍ

Některá ze zpráv, která se objeví na displeji v případě poruchy pohonu, jsou popsána níže:

Amp1- Chyba zablokování/ochrany motoru 1

proti přimáčknutí Zkontrolujte překážky v dráze křídla aktivovaného motorem 1.

Amp2- Motor 2 zablokování/chyba ochrany

proti rozdrčení

Zkontrolujte přítomnost překážek v dráze křídla brány aktivovaného pomocí motor 2.

ENC1- Detekce chyby/překážky kodéru 1 Zkontrolujte správné připojení kodéru motoru 1 k řídicí jednotce, přítomnost překážek na dráze křídla brány, správná činnost kodéru.

ENC2- detekce chyby/překážky kodéru 2 Zkontrolujte správné připojení kodéru motoru 2 k řídicí jednotce,

přítomnost překážek na dráze křídla brány, správná činnost kodéru.

ERR- Chyba AUTOSET Opakujte postup AUTOSET.

Err1- Chyba při kontrole obvodu motoru 1. Zkontrolujte připojení motoru 1. Motor je odpojený nebo nefunguje. Problém s řídicí jednotkou.

Err2- Chyba při kontrole obvodu motoru 2. Zkontrolujte připojení motoru 2. Motor je odpojený nebo nefunguje. Problém s řídicí jednotkou.

Err4- Chyba při kontrole fotobuňky PHOT OP Zkontrolujte připojení, vyrovnaní fotobuňky PHOT OP nebo přítomnost překážek.

Err5- Chyba ovládání fotobuňky PHOT CL Zkontrolujte připojení, vyrovnaní fotobuňky PHOT CL nebo přítomnost překážek.

Err8- Chyba aktivace vstupu Během automatického nastavení byl aktivován vstup (PP/Otevřít/Zavřít/PED) nebo jeden ze vstupů. tlačítka (+/-/PG). Opakujte postup AUTOSET.

BAR- Aktivace vstupu BAR (bezpečnostní hrana) Během manévru bezpečnostní hrana detekovala překážku.

THRM- Vypnutí tepelné ochrany Přehřátí způsobené trvalými překážkami. Odemkněte bránu a zkontrolujte, zda není někde zaseknutá.

OVD1- Přetížení M1 Překročen maximální výkon. Zkontrolujte motor nebo bránu, zda nejsou zablokované.

OVD2- Přetížení M2 Překročen maximální výkon. Zkontrolujte motor nebo bránu, zda nejsou zablokované